PAT-NO:

JP355106727A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 55106727 A

TITLE:

HEAVY DUTY HORIZONTAL BAND SAWING MACHINE

PUBN-DATE:

August 15, 1980

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

SAITO, SHUICHI

INT-CL (IPC): B23D053/04, B27B015/02

US-CL-CURRENT: 83/820

ABSTRACT:

PURPOSE: To prevent curved cutting of a work with a horizontal band sawing machine designed for large-sized works such as **ingot** and cast product, by controlling oscillation of a band saw blade with the blade rest.

CONSTITUTION: A work table 3 for holding a work W is set at the center of a base 1 which is also equipped with a work retainer 5 and an elevating saw blade housing 9 with a band saw blade 7 for cutting the work W. The table 3 is mainly composed of a traversible bed 13 supported on a guide rail 11 on the base 1. The work retainer 5 is composed of a reference stock vice 29 and movable vice 31. A blade rest 95 touches the back of blade 7 stretched vertically while being twisted to prevent oscillation of the blade 7 and curved cutting.

COPYRIGHT:	(C)1980,JPO&Japio

----- KWIC -----

Abstract Text - FPAR (1):

PURPOSE: To prevent curved cutting of a work with a horizontal band sawing machine designed for large-sized works such as **ingot** and cast product, by controlling oscillation of a band saw blade with the blade rest.

(9) 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

砂公開特許公報(A)

昭55—106727

6)Int. Cl.³ B 23 D 53/04 // B 27 B 15/02 識別記号

庁内整理番号 7041-3C 7041-3C 63公開 昭和55年(1980)8月15日

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 6 頁)

60大型素材切断用横型带鋸盤

顧 昭54-13371

20出 質

@特

顧 昭54(1979)2月9日

仍発 明 者 斉藤秀一

秦野市堀西990-12

⑪出 願 人 株式会社アマダ

伊勢原市石田200番地

砂代 理 人 弁理士 三好保男

月 組 4

1. 発明の名称

大型索材切断用模型带網盤

2. 特許請求の範囲

帝紹刃を傭えた紹刃ハウジングを基台上に昇降自在に装着して設けるとともに、ワークを挟持協定自在のワーク挟持協定装置を前記基台上に装着して設け、前配ワーク挟持協定装置における基準パイス装置と可動パイス装置との間においての前にかける対して設け、前記ワーク支持テーブルを装着して設け、前記ワーク支持テーブルを、前記帝紹刃の長手方向に対し直交する方向に移助自在に設けたことを特徴とする・大形素材切断用模型帯級盤。

3. 発明の詳細な説明

本発明は、例えばインゴットや鶴逸品などのど とき大形の素材を切断する模型帯鋸盤に関するも のである。

従来、インゴットのどとき大形の繋材の端面を 仕上げたり、あるいは切断する場合には、大型の 本発明は前述のどとき従来の問題に鑑み発明したもので、以下図面を用いて本発明の好適な1実施例について詳細に説明する。なか、以後の説明において、「上下」、「左右」とは第1図にかける上下方向かよび左右方向に相当する方向を呼称し、かつ「前後」とは第2図にかける左右方向に相当する方向を呼称するものとする。

第1図は本発明に係る模型帯解盤の正面図を示すもので、基台1の左右方向のほぼ中央部には、ワーク(素材)Wを支持するワーク支持テーブル3が装着してある。また、前配基台1上にはワークWを挟持固定自在のワーク挟持固定装置5が装着してあるとともに、ワークWを切断する帯離刃7を備えた鋸刃ハウジング9が昇降自在に装着してある。

前記ワーク支持テーブル3は、前記基台1上に

前後方向に延伸して敷設した複数のガイドレール 11上に摺動自在に支持された板状の摺動台13 等より成るものであり、との摺動台13の上面に は左右方向に延伸した複数個のワーク支持パー1 5 が位置調節自在に取付けてある。すをわち、前 記摺動台13の左右両側線には、第3図に示すど とく、左右方向に突出した鍔部17が全長に亘つ て形成してあり、敵配各ワーク支持パー15の両 端部には、前配鍔部17を挟持自在の挟持片19 がポルト21を介してそれぞれ収付けてある。し たがつて、ポルト21を繰めることにより、各ワ ーク支持パー15は摺動台13に対して任意の位 置に位置調節し固定できるものである。 なお、前 記各ワーク支持パー15は、ワークWを摺動台1 3から離隔して支持するものであり、前配帯脳刃 7によつてワークWを切断する際に、帯解刃7と 摺動台13との干渉を防止するものである。

前配ワーク支持テーブル3,換ぎすれば前記摺動台13を前後方向に在復移動せしめるテーブル移動装置として、前記基台1にシリンダー23(

(3)

前記基準パイス装置29は、前記ワーク支持テ ープル3の一側方において前記店台1に立設した パイスハウジング33に、前記ワークWの側面に 対し接触離反自在の基準パイスジョー35を備え てたるものである。前記基準パイスジョー35の 非接触面観(基準パイスジョー35がワークWと 接触する面の反対側)には右方向へ延伸した適数 のガイドバー37が一体的に取付けてあり、この ガイドパー37を、前記パイスハウジング33に 設けた左右方向の支持孔39に摺跡自在に嵌合す るととにより、前配基準パイスジョー35がパイ スハウジング33に左右方向に摺蚴自在に支承さ れているものである。前記基準パイスジョー35 の非接触面側には、適宜深さの螺子孔(図示省略)を備えたナット部材41が取付けてあり、この ナット部材41には、前配パイスハウジング33 に回転自在に支承された回転軸43の一端部に形 成した螺子部が螺合してある。前記回転軸43の 他端部にはペペルギヤ(図示省略)が取付けてあ り、このペペルギャには前記パイスハウジング3

第2図参照)が装着してある。前配シリンダー23のピストンロッド25の先端部は、前記摺動台13の下面に設けたプラケット27に連結してある。したがつて、シリンダー23を適宜に作動することにより、摺動台13はガイドレール11に沿つて前後方向に往復移動することができるものである。

なか、ワーク支持テーブル3における揺動台13を前後方向に往復移動せしめるテーブル移動装置としては、前記のごときシリンダーに限ることなく、例えば、モーターによつて往復走行されるチェンと摺動台13とを連結する構成・あるいはボールネジ等による送り螺子機構など種々の構成とすることが可能である。

前記ワーク挟持固定装置5は、基準バイス装置29と可動バイス装置31よりなるものである。 前記基準バイス装置29と可動バイス装置31は 、第1図に示すどとく、前記ワーク支持テーブル 3の左右両側方において、前記基台1上に互に対 向して装滑してあるものである。

(4)

3 に回転自在に支承されたハンドル軸45の一端 部に取付けたベベルギャ47が噛合してある。な か、ハンドル軸45の他端にはハンドル49が取 付けてある。また、前配基準パイスジョー35の 非接触面側には、前配パイスハウジング33等を そうカパー51が取付けてある。このカパー51 は、前記ワークWの切断時に生じる切粉がパイス ハウジング33等に掛るのを防止するものである。

上記構成により、基準パイス装置29においては、ハンドル49によつて回転軸43を適宜に回転することにより、基準パイスジョー35が第1 図において左右方向に移動することとなり、ワークWの側面に対して基準パイスジョー35が接触 離反することとなるものである。

前配可動パイス装置31は、前配ワーク支持テーブル3の他別方において、前配基台1上に立設したパイス支持体53に可動パイスジョー55を左右方向に摺動自在に装着してなるものである。 すなわち、前記パイス支持体53には、適数のスライドパー57が左右方向に摺動自在に支承され 前配網刃ハウジング9は、前記歩台1 K立設したガイドポスト 6 3 K昇降自在K支承されているものである。すなわち、鋸刃ハウジング9 は、第1 図に示すごとく、ほぼC型をなしており、鋸刃ハウジング9 の背面には、前記ガイドポスト 6 3 K摂動自在に嵌合した条内筒 6 5 が一体的に取付けてある。そして、前記ガイドポスト 6 3 K近接

(7)

5が一体的に取付けてあり、とのガイドブレート 85には、複数のローラー87を介してスライダ - 8 9 が左右方向に滑動自在に支承されている。 前記スライダー89には、下端部にプレードガイ ド91を備えたガイドアーム93が一体的に収付 けてあるとともに、下端部に脳刃押え95を備え た押圧杆97がガイドアーム93から適宜に離隔 して上下助自在に支承されている。前配プレード ガイド91は、前記一方のホイール収容部73の 内傷下部に設けたプレードガイド99と対応して 前配帯鍋刃7を垂直に(90°)ひねり起して、帯 銀刃7を案内支持するものである。また、前配鋸 刃押え95は、垂直にひねり起された状態にある 帯鋸刃1の背部に当接して、帯鋸刃1の振動を防 止する作用をなすものである。なお、前記スライ ダー89をガイドプレート85に沿つて住復動せ しめる装置として、前配架部71の適宜位置には シリンダー101が装着してあり、シリンダー1 01のピストンロッド103の先端部がスライダ -89の適宜位置に連結してある。

して前記集合1 に基部を装着した昇降用シリンダー67のピストンロッド69の先端部が、銀刃ハウジング9の背部に設けた連結部(図示省略)に連結してあるものである。したがつて、前配昇降用シリンダー67を適宜に作動することにより、銀刃ハウジング9は前記ガイドポスト63 に沿つて昇降されるものである。

前記録刃ハウジング9は傾斜することなく垂直 に設けてあるものであり、水平な楽部71の左右 両側部にホイール収容部73,75をそれぞれ設 けることによつてC型に形成してあるものである。 前記一方のホイール収容部73内には、水平な勘 動軸77を介して駆動ホイール79が回転自在に 内装されており、他方のホイール収容部75内に は、水平な従動軸81を介して従動ホイール83 が回転自在に内装してある。そして、前記駆動ホ イール79と従動ホイール83にはエンドレスの 前記帯域刃7が掛回してあるものである。

鋸刃ハウジング9 における前配梁部71 の背部 には左右方向に延伸した水平をガイドブレート8

(8)

したがつて、シリンダー101を適宜に作動してスライダー89をガイドブレート85に沿つて往復動することにより、ガイドアーム93かよび押圧杆97を介してブレードガイド91と鋸刃押え95の位置を、ワークWの切断巾に応じて任意に設定できるものである。なか、スライダー89には、スライダー89をガイドブレート85に固定自在の適宜の固定装置(図示省略)が設けてあるものである。

前記解刃ハウジング9は、前述のごとく、ガイドポスト63に案内されて昇降するものであるが、解刃ハウジング9はさらに補助ガイドポスト105に、第1図に示すごとく、前間ガイドポスト63に対向して基台1の左端に立設してあるものである。前配補助ガイドポスト63に対向して基台1の左端にしてあるものである。前配補助ガイドポスト105には、第4図に示すごとく、前後に離隔したガイド板107,109の対向面には、ガイドローラー111,113がそれぞれ

転動自在に当接してある。前配各ガイドローラー111,113は、偏心棚115のストレート部115aかよび偏心部115bに回転自在に支承されているものであり、この偏心棚115は、ブラケット117(第1図参照)を介して前配網刃へウジング9の背部に水平にかつ回動固定自在に装着してあるものである。

したがつて、個心軸115を適宜に回動するととにより、各ガイドローラー111,113がガイド板107,109を突張るように押圧するとととなり、超刃ハウジング9の最勤を抑制するとともに据刃ハウジング9の昇降を円滑に案内することとなるものである。

以上のごとき構成において、ワークWを切断するには、まず昇降用シリンダー67を作動して総 別ハウジング9を上昇せしめるとともに、シリンダー101を作動してスライダー89をガイドブレート85に沿つて滑動し、プレードガイド91と紹刃押え95の位置をワークWの切断巾に応じて適宜に設定する。他方、ワーク支持テーブル3

00

排出し、あるいは圧油の供給方向を切替えて弱刃 ハウジング9を自重あるいは昇降用シリンダー6 7の作動により下降せしめて、ワークWを帯點刃 7によつて切断するものである。

前述のどとくワークWの一端を切断し、紹刃へ ウジング9を再び上昇せしめた後に、可動バイス 装置31における可動パイスショー55をワーク Wから離反してワークWの挟持固定を解放すると ともに、基準パイスジョー35をワークW から進かに離反する。ワークWの狭持固定を解放 した後、シリンダー23を作動し、援動台13を ガイドレール11に行って移動して、位置の がはいてのである。なか、ワークWの 地端部を網刃ハウジング9の下方に位置の切断に際 し、ワークWの端部とワーク支持パー15は予め 位置をすらしてあるので、ワーク支持パー15等 切断するよりなととがないものである。

以上のどとき本希明によれば、常耜刃の撮動が

においては、シリンダー23を作動して摺動台13を、第2図に示すごとく前週に位置せしめるとともに、複数のワーク支持パー15を適宜位置に 調節する。また、基準パイス装置29におけるハンドル49を回して基準パイスジョー35を、第1図において低かに右方向に移動する。

その後に、クレーンあるいはフォークリフト等の通宜の搬送装置によつてワークWをワーク支持テーブル3の摺勘台13上に載置する。ワーク支持・テーブル3の摺勘台13上に載置する。ワークを収置した後、シリンダー23を作動してワークWの一端部を紹刃へウシング9の下方位置に送り込み位置決めずる。そりコー35をワークWの一側面に接触させ、ま作のコー35を同りンダー59を作ったいコー55によりワークWを映得固定する。 駆動ホイール79を回転を はいまた よりローク Wを映得 固定 した後、駆動ホイール79を回転 を マクンダー67内の圧油を

02

解刃押をによつて抑制されるので、ワークの切曲りを防止するととができる。また、基準パイスジョーがワークに対して僅かに離反自在であるので、ワークの移送時に基準パイスジョーとの摩擦がなく、ワークの移送を円滑に行なりととができる。さらに、駆動ホイールをは、はないウジンを傾斜するとびでき、全体をよりてあるので、がはないからないである。今天ではないので、なりであるから、ワークを支持するワークを持テーブルを増めていた。ワークを支持するワークの移送を低めてみるのである。

なお、本発明は前述の実施例に限定されるもの ではなく、他の実施譲様でもつても実施し得るも のである。

4. 図面の簡単な説明

図面は本発明の1 実施例を示すもので、第1図は本発明に係る帯網盤の正面図、第2図は側面図

、第3図は第2図にかける四一皿線に沿つた拡大 断面図、第4図は第1図にかけるIV-IV線に沿つ た拡大断面図である。

(図面の主要な部分を表わす符号の説明)

1…基 台

3 … ワーク支持テーブル

5 -- ワーク挟持固定基礎

7…带锯刃

9 … 鋸刃ハウジング

29 … 基準パイス装置

31…可動パイス装置

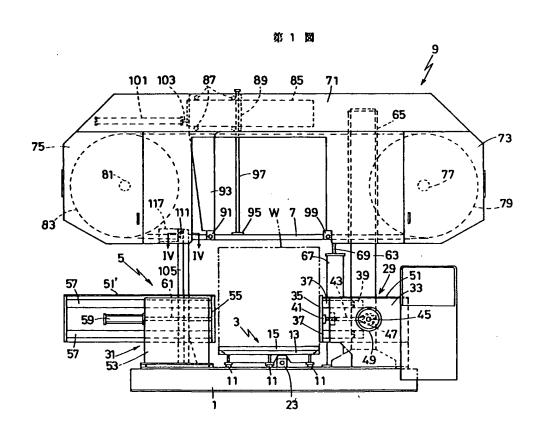
特許出願人

株式会社 アマタ

代理人 弁理士

三 好 设 男

05



-105

